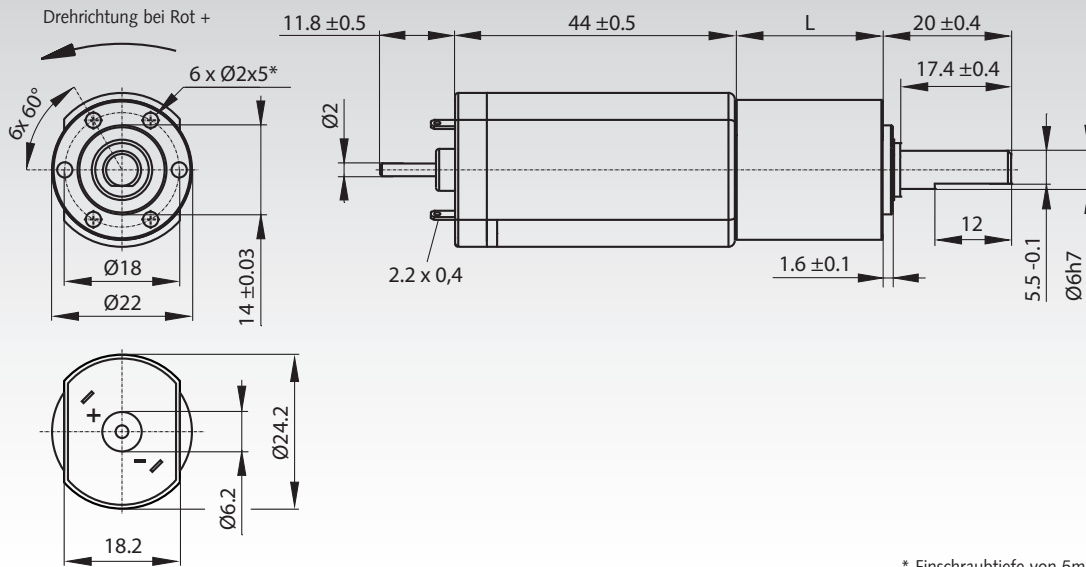


## Planeten-Kleintriebemotoren SFP Größe 1 mit Gleichstrommotor 24V

**Gehäuse:** Motor: Stahl, verzinkt. Getriebe: Kunststoff.  
In allen Baulagen montierbar.  
**Verzahnung:** Radsatz aus Kunststoff.  
**Lagerung:** Abtriebsseitig Gleitlager, motorseitig Gleitlager.  
**Schmierung:** Wartungsfreie Fettschmierung.  
**Motor:** Gleichstrommotor 24 V, mit Bürsten.  
Änderung der Drehrichtung durch Polungsumkehrung.  
Schutzart nach EN 60529: IP 30.  
Betriebsart nach VDE 0530: S1 bei Nenndrehmoment (Dauerdrehmoment), S2 bei höherer Belastung.



Bestellangaben: z.B.: Artikel-Nr., Typenbezeichnung, Leerlaufdrehzahl



\* Einschraubtiefe von 5mm einhalten!  
Anzugsdrehmoment max. 40 ±0,5 Ncm.

Artikel-Nr.	Nennspannung V	Leerlaufdrehzahl $n_0$ min <sup>-1</sup>	Nenn-drehzahl $n_N$ min <sup>-1</sup>	Nenn-drehmoment $M_N$ Nm	max. Drehmoment $M_{max}$ Nm	max. Strom $I_{max}$ A	Getriebestufen	Übersetzung i	Maß L mm	Gewicht g
430 371 24	24	19	19	0,20	0,40	0,1	3	422:1	39	90
430 372 24	24	38	36	0,60	1,20	0,3	3	213:1	39	90
430 373 24	24	68	62	0,60	1,20	0,4	3	121:1	39	90
430 374 24	24	140	136	0,20	0,40	0,3	2	56:1	31	90
430 375 24	24	290	243	0,29	1,15	1,4	2	28:1	31	90
430 376 24	24	460	378	0,18	0,40	0,8	2	18:1	31	90
430 377 24	24	1090	870	0,09	0,35	1,6	1	7,5:1	23	90
430 378 24	24	2280	1852	0,04	0,17	1,6	1	3,6:1	23	90

Zulässige radiale Wellenlast  $F_R$ : Mit 1 Getriebestufe 15 N; mit 2 Getriebestufen 35 N; mit 3 Getriebestufen 55 N.  
Zulässige axiale Wellenlast  $F_A$ : 25 N.

### Hinweis

Alle Angaben sind Mittelwerte, gemessen im kalten Zustand des Motors. Abweichungen von 10% sind möglich.  
Um eine Überlastung des Getriebes zu vermeiden, dürfen die genannten Grenzbelastungswerte nicht überschritten werden.

Weitere Typen (andere Drehzahlen, optionaler Inkrementalgeber) und 12V-Ausführung auf Anfrage lieferbar.

**Drehzahl-Regelgeräte**  
**Seite 741**

