Eingriffswinkel

Bedingt durch das Herstellverfahren hat die Verzahnung die Flankenform K. Der Eingriffswinkel beträgt in der Regel 15° und weicht somit von der DIN-Norm mit 20° ab. Bei einem Eingriffswinkel von 15° ergeben sich günstigere Verhältnisse der Kraftkomponenten bezüglich der Radialkraft. Dadurch wird die Biegebeanspruchung einer Schneckenwelle bzw. das Wegdrücken einer aufgesetzten Schnecke verringert. Die Folge ist eine Geräuschminderung und erhöhte Lebensdauer. Die Unterschiede im Wirkungsgrad, die sich durch die Veränderung des Eingriffswinkels ergeben, sind unbedeutend.

Materialien

Die Schnecken sind einsatzgehärtet, Flanken und Bohrung geschliffen. Das Schneckenrad besteht aus einer Sonderlegierung (Kupfer-Zinklegierung) mit Zusätzen aus Aluminium, Silizium und Mangan. Sie ist eine für Gleitzwecke entwickelte Sonderqualität innerhalb der Gruppe CuZn40Al2 nach DIN 17660 (Neu nach EN: CuZn37Mn3Al2PbSi-S40).

Die chemische Beständigkeit ist durch den Aluminiumgehalt sehr hoch.

Mechanische Eigenschaften:

- gute Korrosionsbeständigkeit
- hohe Festigkeit:

(20x10⁶ Lastspiele)
• qute Gleiteigenschaften

hoher Verschleißwiderstand

Cu Sn 12 DIN 1705

Relativ weicher Werkstoff mit gutem Verschleißwiderstand, geeignet für hohe Gleitgeschwindigkeiten.

	G-CuSn12	GZ-CuSn12	GC-CuSn12
Zugfestigkeit R _∞ :	260 N/mm ²	280 N/mm ²	280 N/mm ²
Dehngrenze R _{D0.2} :	140 N/mm ²	150 N/mm ²	140 N/mm ²
Bruchdehnung A₅:	12 %	5 %	8 %
Brinellhärte HB10:	80	95	90

Cu Sn 12 Ni DIN 1705

Relativ weicher Werkstoff mit sehr hohem Verschleißwiderstand, geeignet für sehr hohe Gleitgeschwindigkeiten.

	G-CuSn12Ni	GZ-CuSn12Ni	GC-CuSn12Ni
Zugfestigkeit R _m :	280 N/mm ²	300 N/mm ²	300 N/mm ²
Dehngrenze R _{p0,2} :	160 N/mm ²	180 N/mm ²	170 N/mm ²
Bruchdehnung A₅:	14 %	8 %	10 %
Brinellhärte HB10:	90	100	90

G = Formguß
GZ = Schleuderguß
GC = Strangguß

CuAl10Fe3 Mn2 DIN 17665 / 17672

Relativ harte Gleitwerkstoffe für hohe Belastung und relativ niedrige Drehzahl.

Zugfestigkeit R_m : Dehngrenze $R_{p0,2}$: Bruchdehnung A_s :	CuAl10Fe3 Mn2 590 N/mm² 250 N/mm² 12 %	CuAl10Ni5F4 700 N/mm² 300 N/mm² 13%
Brinellhärte HB 2,5 / 62,5:	150	160

Drehmomentangaben

Die Drehmomentangaben beziehen sich auf eine Schneckendrehzahl von 2800 min⁻¹. Bei Verringerung der Schneckendrehzahl erhöhen sich die Drehmomente um folgende Faktoren:

n ₁	2800 min ⁻¹	1400 min ⁻¹	950 min ⁻¹	700 min ⁻¹	500 min ⁻¹	250 min ⁻¹	125 min ⁻¹
Faktor n₁	1	1,12	1,2	1,26	1,33	1,49	1,67

Es ist eine Lebensdauer von ca. 3000 h zugrundegelegt. Bei Verkürzung oder Verlängerung der Lebensdauer werden folgende Faktoren eingesetzt:

Lebensdauer	ca. 3000 h	ca. 1500 h	ca. 6000 h
Faktor L _h	1	1,4	0,71

1. Berechnungsbeispiel (ohne Berücksichtigung der Einsatzbedingungen)

Radsatzgröße A40 Ü35, Schmierung Mineralöl, Schneckendrehzahl 700 min⁻¹, Lebensdauer 1500 h

Frage: Welches Abtriebsmoment errechnet sich?

Abtriebsmoment =T₂ (Mineralöl) x n₁ (Faktor) x L_h (Faktor) <= Bruchgrenze

= 37,2 Nm x 1,26 x 1,4 T_2 siehe Tabelle ab Seite 14

= 65,6 Nm

Achtung!

Das Abtriebsmoment ist begrenzt durch Erreichen der Bruchgrenze des Zahnrades. Die Bruchgrenze wird erreicht beim Faktor ca. 3 (oder 300%) der Katalogangaben (T_2 Sö) für Synthetiköl. Z.B. Bruchgrenze A40 Ü35 = 46,5 Nm x 3 = 139,5 Nm.

Betriebsfaktoren

Aufgrund der vielfältigen Einsatzmöglichkeiten sind die Betriebsfaktoren eine Empfehlung, die nach eigenem Ermessen eingesetzt werden kann. Bei Inbetriebnahme ist grundsätzlich darauf zu achten, daß unabhängig von der Betriebsart eine Gehäusetemperatur von ca. 80°Celsius nicht überschritten wird.

Stöße am Antrieb	keine	mittel	stark		
Betriebsfaktor f ₁	1	1,2	1,5		
Anlaufhäufigkeit	10/h	60/h	360/h		
Anlauffaktor f ₂	1	1,1	1,2		
Einschaltdauer ED	<40 %	<70 %	<100 %		
Einschaltdauerfaktor f ₃	1	1,15	1,3		

2. Berechnungsbeispiel (mit Berücksichtigung der Einsatzbedingungen)

Radsatzgröße A40 Ü35; T₂ = 65,6 Nm (siehe oben), jedoch wird der Betriebsfall

- starke Stöße
- 360 Anläufe / h
- 100 % Einschaltdauer 1,5 angenommen.

Abtriebsmoment

$$= \frac{\mathsf{T}_2}{\mathsf{f}_1 \, \mathsf{x} \, \mathsf{f}_2 \, \mathsf{x} \, \mathsf{f}_3}$$

$$= \frac{65,6 \text{ Nm}}{1,5 \times 1,2 \times 1,3}$$

= 28 Nm

Die Beziehung zwischen Lebensdauer, Drehzahl und Drehmoment läßt sich nach folgenden vereinfachten Formeln berechnen.

Berechnung der Lebensdauer (L_{h neu}) bei gefordertem Moment (T_{2 neu})

$$L_{h \text{ neu}} = \left(\frac{T_{2 \text{ Nenn.}} \times \text{Faktor } n_1}{T_{2 \text{ neu}}}\right)^2 \cdot L_{h \text{ Nenn}}$$

$$T_{2 \text{ Nenn.}} = \text{Abtriebs moment nach Katalogangaben}$$

 $L_{\scriptscriptstyle h\,Nenn}$ = Lebensdauerangaben nach Katalog ca. 3000 h

Berechnung des Momentes (T_{2 neu}) bei geforderter Lebensdauer (L_{hneu})

$$T_{2 \text{ neu}} = \frac{T_{2 \text{ Nenn.}} \times \text{Faktor } n_1}{\sqrt{\frac{L_{h \text{ neu}}}{L_{h \text{ Nenn}}}}}$$

Selbsthemmung

Die Selbsthemmung wird durch den Steigungswinkel, die Oberflächenrauhigkeit der Flanken, der Gleitgeschwindigkeit, durch den Schmierstoff und die Erwärmung beeinflußt. Es ist zwischen dynamischer und statischer Selbsthemmung zu unterscheiden.

Dynamische Selbsthemmung: bis 3° Steigungswinkel bei Fettschmierung; bis 2,5° Steigungswinkel bei Schmierung mit synthetischen Ölen.

Statische Selbsthemmung: von 3° bis 5° Steigungswinkel bei Fettschmierung; von 2,5° bis 4,5° Steigungswinkel bei Schmierung mit synthetischen Ölen.

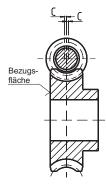
Bei Steigungswinkeln über 4,5° bzw. 5° ist keine Selbsthemmung vorhanden.

Erschütterungen bzw. Vibrationen können die Selbsthemmung aufheben.

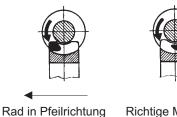
verschieben

Ebenfalls können eine Anzahl Faktoren im Zusammenhang mit Schmierung, Gleitgeschwindigkeit und Belastung derart günstige Gleiteigenschaften schaffen, daß die Selbsthemmung negativ beeinflußt wird. Aus diesem Grund ist es ausgeschlossen, Garantieverpflichtungen bezüglich der Selbsthemmung zu übernehmen.

Einbau des Schneckenrades



Für die seitliche Lagerung der Schneckenräder ist die tolerierte Bezugsfläche maßgebend. Die seitliche Toleranz "c" darf für alle Achsabstände das Maß 0,15 mm nicht überschreiten.



Richtige Markierung



Rad in Pfeilrichtung verschieben

Durch Kontrolle der Lage des Tragbildes im eingebauten Zustand läßt sich erkennen, ob ein Einbaufehler bezüglich der axialen Stellung des Schneckenrades vorliegt. Das Tragbild sollte möglichst zur Auslaufseite tendieren. Bei wechselnder Drehrichtung (Reversierbetrieb) sollte das Tragbild zur Mitte tendieren.

Wirkungsgrad

Der Wirkungsgrad ist generell abhängig von folgenden Bedingungen:

- Steigungswinkel der Schnecke,
- · Gleitgeschwindigkeit,
- · Schmierstoff,
- · Oberflächengüte,
- · Einbauverhältnisse.

Mit zunehmendem Achsabstand steigt der Wirkungsgrad an. Bei kleinen Achsabständen werden häufig aus Platz- und Kostengründen Gleitlager verwendet, deren erhöhter Reibwert den Gesamtwirkungsgrad stark beeinflussen kann. Die angegebenen Wirkungsgrade haben nur Gültigkeit unter optimalen Einbaubedingungen.

Anlauf-Wirkungsgrad

Der Schmierfilm zwischen den Zahnflanken bildet sich erst nach dem Anlaufen des Getriebes. Der Anlauf-Wirkungsgrad ist aus diesem Grund um ca. 30 % geringer als der im Katalog angegebene Betriebs-Wirkungsgrad.

Wirkungsgrad bei treibendem Schneckenrad

Bei treibendem Schneckenrad ist der Wirkungsgrad geringer als bei treibender Schnecke. Er berechnet sich nach der Formel:

$$\eta' = 2 - \frac{1}{\eta}$$

Schraubenradverzahnung

Schraubenradverzahnung ist eine Stirnradverzahnung, deren Schrägungswinkel dem Steigungswinkel der Schnecke entspricht. Die Gleitfläche entspricht einer Linienberührung, wodurch ein reduziertes Drehmoment gegenüber der Schneckenradverzahnung übertragen werden kann bzw. die Lebensdauer reduziert wird.